Anfrage-Sprachen

Teil 2

Viele Folien in diesem Abschnitt sind eine deutsche Übersetzung der Folien von Raymond J. Mooney (http://www.cs.utexas.edu/users/mooney/ir-course/). Ein weiterer großer Anteil wurde mit freundlicher Genehmigung von Peter Becker übernommen (http://www2.inf.fh-rhein-sieg.de/~pbecke2m/retrieval/).

Forts. Bayer-Moore-Algorithmus

- Die entsprechenden Werte werden in einer Preprocessingphase ermittelt und in der *Shift-Tabelle D* abgelegt.
- $D[j] := \min_{s>0} \{s \mid (BM1) \text{ und } (BM2) \text{ gilt für } j \text{ und } s\}$
- Der Algorithmus von Boyer und Moore verwendet nun im Falle eines Mismatches an Position *j* den in D[j] abgelegten Wert, um *pat* nach rechts zu verschieben.

Algorithmus 6.2 [Algorithmus von Boyer und Moore]

```
i := 1
while i \le n - m + 1 do
 j := m
  while j \ge 1 and pat[j] = text[i+j-1] do
      j := j - 1 end
  if j = 0 then return true
  i := i + D[j]
end
return false
```

Beispiel

Definition 6.1 Der n-te *Fibonacci-String* Fn $(n \ge 0)$ ist wie folgt definiert:

- $F_0 = \varepsilon$
- $F_1 = b$
- $F_2 = a$
- $F_n = F_{n-1}F_{n-2}$ für n > 2

• D[j] lautet für F_7 :

Algorithmus 6.2 kann noch weiter verbessert werden: Tritt an Stelle *m* von *pat* (also bereits beim ersten Vergleich) ein Mismatch auf, so wird *pat* momentan nur um eine Stelle nach rechts verschoben.

Es sei

$$last[c] := \max_{1 \le j \le m} \{j | pat[j] = c\}$$

und last[c] := 0 falls c nicht in pat auftritt.

last[c] gibt für ein $c \in \Sigma$ die jeweils letzte Position von c in pat an.

Kommt es nun an Stelle j zu einem Mismatch, kann statt

$$i := i + D[j]$$

die Anweisung

$$i := i + \max(D[j]; j - last[text[i+j-1]])$$

verwendet werden. Damit ergeben sich noch größere Verschiebungen.

Bemerkungen

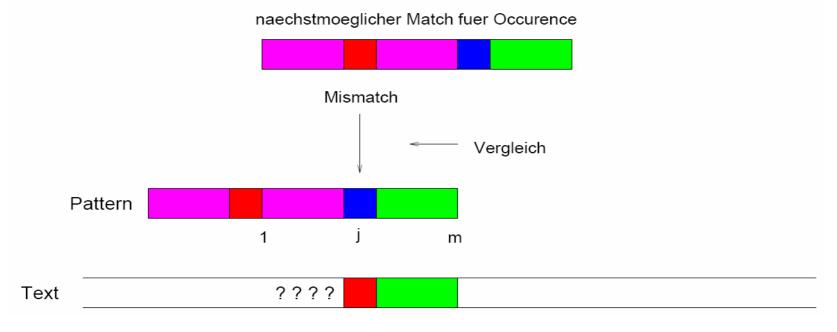
- Verschiebungen der Länge j last[text[i+j-1]] heißen Occurrence-Shift.
- Wird nur der Occurence-Shift verwendet, d.h. die Verschiebeanweisung lautet

```
i := i + \max(1, j - last[text[i + j - 1]]) so spricht man von einem vereinfachten Boyer-Moore-Algorithmus.
```

- DieWorst-Case-Laufzeit des vereinfachten Boyer-Moore-Algorithmus beträgt O(nm).
- Auf gewöhnlichen Texten verhält sich die vereinfachte Version i.d.R. nur marginal schlechter als die ursprüngliche Version.

Bemerkungen

- Auf gewöhnlichen Texten verhält sich die vereinfachte Version i.d.R. nur marginal schlechter als die ursprüngliche Version.
- Bei kleinem $|\Sigma|$ ist die Occurence-Heuristik i.d.R. nutzlos.



Es bleibt das Problem, die Shift-Tabelle D zu berechnen. Dies geschieht in zwei Phasen. In der ersten Phase werden nur Verschiebungen der Form D[j] < j betrachtet. Für solche Verschiebungen muss gelten:

```
(BM1) pat[j+1 \dots m] = pat[j+1-s \dots m-s]
(BM2) pat[j-s] \neq pat[j]
```

Veranschaulichung:

pat: * * * * * b a b a a b a a b pat: * * * * b a b a a b
$$\leftarrow$$
 s \rightarrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow

Ein Suffix von *pat* muss mit einem inneren Teil von *pat* übereinstimmen:

Vorgehensweise für die erste Phase: man berechnet (für $0 \le j \le m$) rborder[j] mit

```
rborder[j] := \max_{1 \le k \le m-j} \{k \mid pat \mid j+1 \dots j+k-1\} = pat \mid m-k+2 \dots m\} bzw.
```

$$rborder[j] := \max_{1 \le k \le m-j} \{k \mid pat \mid j+1 \dots j+k-1\} \text{ ist echter Suffix von } pat[j+1 \dots m]\}$$

Weiterhin gelte rborder[m] = 0.

Beispiel

rborder[j] lautet für F_7 :

j	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
pat[j]		a	b	a	a	b	a	b	a	a	b	a	a	b
rborder[j]	6	5	4	3	2	6	5	4	3	2	1	1	1	0

```
i := m - 1

j := 1

while i >= 0 do

while i - j + 1 >= 1 and pat[m - j + 1] = pat[i - j + 1] do

j := j + 1

rborder[i - j + 1] = j

end

i := i - j + rborder[m - j + 1]

j := \max(rborder[m - j + 1]; 1)

end
```

Wegen (BM2) treten relevante Situationen zur Berechnung von D[j] nur im Falle eines Mismatchs in der inneren While-Schleife auf.

Dementsprechend wird zur Berechnung von D[j] der Algorithmus hinter der inneren While-Schleife um die folgenden Anweisungen erweitert:

```
if j > 1 then

s := m - i

t := i - j + 1

if t + s > s then

D[t + s] = min(s; D[t + s])

endif

endif
```

Veranschaulichung:

pat: * * * * * b a b a a b a a b pat: * * * b a b a a b a a b term
$$t=i-j+1$$
 $t+s$ i

Damit steht der Algorithmus für die erste Phase.

Beispiel

D[j] nach der ersten Phase für den String F₇:

\dot{J}	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
$\overline{pat[j]}$	a	b	a	a	b	a	b	a	a	b	a	a	b
pat[j] $D[j]$	13	13	13	13	13	13	13	3	13	13	6	13	1

In der zweiten Phase werden Verschiebungen mit $D[j] \ge j$ betrachtet. Für solche Verschiebungen muss die Bedingung

(BM1)
$$pat[1 ... t-1] = pat[m-t+2 ...m] mit j \le m-t+1$$

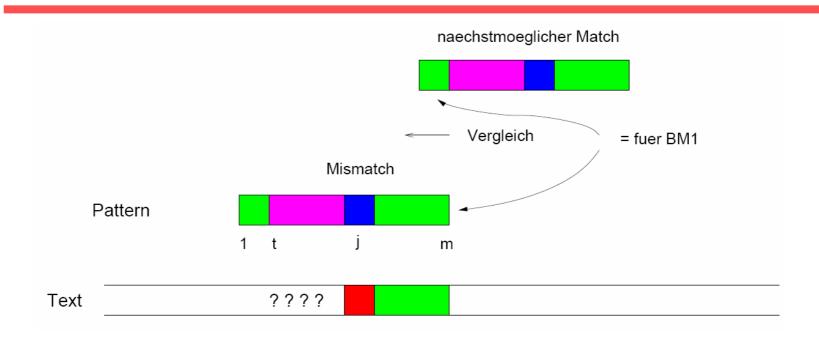
gelten. (BM2) ist in dieser Phase stets wahr und braucht nicht weiter betrachtet zu werden.

Veranschaulichung:

pat: a b a a b a b a a b a a b a b a a b a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b a a b
$$\leftarrow s = m - t + 1 \rightarrow f$$

$$\uparrow \qquad \uparrow \qquad \uparrow$$

$$j \qquad t - 1 \quad m - t + 2$$



- Es werden nun in absteigender Reihenfolge mögliche Werte für t betrachtet, und D[j] wird entsprechend korrigiert.
- Der größte mögliche Wert für *t* ergibt sich durch *rborder*[0] (Länge des längsten Substrings, der sowohl echter Präfix als auch echter Suffix ist).

Die weiteren möglichen Werte für t ergeben sich durch rborder[m-t+1].

```
t := rborder[0]
l := 1
while t > 0 do
    s = m - t + 1
    for j := l to s do
        D[j] := min(D[j], s)
    end
    t := rborder[s]
    l := s + 1
end
```

Algorithmus 6.3 (Berechnung der Shift-Tabelle für Boyer-Moore)

```
/* Initialisierung */
rborder[m] := 0; D[m] := 1
for j := m - 1 down to 0 do
     rborder[j] = 1; D[j] = m
end
/* Phase 1 */
i := m - 1
j := 1
while i \ge 0 do
     while i - j + 1 >= 1 and pat[m - j + 1] = pat[i - j + 1] do
            j := j + 1
             rborder[i-j+1]=j
     end
     if j > 1 then
             s := m - i
             t := i - j + 1
             if t + s > s then
                          D[t+s] = min(s;D[t+s])
             endif
     endif
     i := i - j + rborder[m - j + 1]
    j := \max(rborder[m-j+1]; 1)
end
```

Algorithmus 6.3 (Berechnung der Shift-Tabelle für Boyer-Moore)

```
/* Phase 2 */

t := rborder[0]

1 := 1

while t > 0 do

s = m - t + 1

for j := l to s do

D[j] := min(D[j]; s)

end

t := rborder[s]

l := s + 1

end
```

Beispiel: Algorithmus von Boyer und Moore

Beispiel 4.8. [Shift-Tabellen für Boyer/Moore]

datenbank	retrieval	compiler
99999991	99999991	88888881

kuckuck	rokoko	papa	abrakadabra
3336661	662641	2241	7777771131
			00

Satz 4.5. Algorithmus 6.2 löst Problem 6.1(a) in Zeit O(n + m) und Platz O(m).

Bemerkungen

- Als scharfe obere Schranke für die Anzahl an Zeichenvergleichen ergibt sich 3*n*.
- Würde man statt (BM1) und (BM2) nur (BM1) verwenden, so wäre keine lineare Laufzeit mehr gewährleistet (*O*(*mn*)).
- Sucht man mit dem Algorithmus von Boyer und Moore nach allen Matches für *pat* in *text*, so ist die Laufzeit ebenfalls O(mn).

Reguläre Ausdrücke

- Sprache zur Bildung von komplexen Strukturen aus einfacheren.
 - Ein individuelles Zeichen ist ein regex (regulärer Ausdruck).
 - Vereinigung: Wenn e_1 und e_2 regexes sind, dann ist $(e_1 | e_2)$ ein regex, der zu allem passt, was zu e_1 oder zu e_2 passt.
 - Verknüpfung: Wenn e_1 und e_2 regexes sind, dann ist e_1 e_2 ein Regex, der zu einem String passt, der aus einem Substring besteht, der zu e_1 passt, sofort gefolgt von einem Substring, der zu e_2 passt.
 - Wiederholung (Kleene-Abschluss): Wenn e_1 ein regex ist, dann ist e_1^* ein regex, der zu einer Folge von null oder mehr Strings passt, die zu e_1 passen.

Beispiele regulärer Ausdrücke

- (u|e)nabl(e|ing) passt zu
 - unable
 - unabling
 - enable
 - enabling
- (un|en)*able passt zu
 - able
 - unable
 - unenable
 - enununenable

Erweiterte Regex's (Perl)

- Perl enthält spezielle Terme für bestimmte Zeichentypen, wie alphabetische oder numerische oder allgemeine "Wildcards".
- Spezieller Wiederholungsoperator (+) für 1 oder mehrere Vorkommen.
- Spezieller optionaler Operator (?) für 0 oder 1 Vorkommen.
- Spezieller Wiederholungsoperator für spezifische Anzahl von Vorkommen : {min,max}.
 - $-A\{1,5\}$ ein bis fünf A's.
 - A{5,} fünf oder mehr A's
 - A{5} genau fünf A's

Perl

• Zeichenklassen:

- − \w (word char) jedes alpha-numerische Zeichen (nicht: \W)
- − \d (digit char) jede Zahl (nicht: \D)
- − \s (space char) jeder Zwischenraum (nicht: \S)
- . (wildcard) alles

• Ankerpunkte:

- − \b (boundary) Wortgrenze
- Beginn eines Strings
- \$ Ende eines Strings

Perl-Regex-Beispiele

- U.S. Tel.Nr. ohne optionalen Bereichscode:
 - $\b(\d{3}\))s?)?\d{3}-\d{4}\b/$
- (amer.) Email-Addresse:
 - $\b \S + (\com \c oul \gov \net) b/$

Hinweis: Pakete zur Unterstützung von Perl regex's sind in Java verfügbar.

Approximatives String-Matching

- Was ist, wenn ein Dokument Tippfehler oder falsche Buchstaben enthält?
- Ähnlichkeitsmaße zwischen Wörtern (beliebigen Strings):
 - Editier-Abstand (Levenstein distance)
 - Längste gemeinsame Teilfolge (longest common substring, LCS)
- Suche alle Strings, die näher sind als ein vorgebener Schwellwert.

Approximatives String-Matching

- Bisher haben wir String-Matching-Probleme betrachtet, bei denen das Muster *pat* exakt mit einem Substring von *text* übereinstimmen musste.
- Beim Matching von regulären Ausdrücken lässt man zwar Varianten zu, aber ebenfalls keine Fehler.
- In vielen praktischen Fällen ist es wünschenswert, die Stellen von *text* zu finden, die mit *pat* "nahezu" übereinstimmen, d.h. man erlaubt Abweichungen zwischen *pat* und *text*.

Anwendungsbeispiele

- Molekularbiologie (Erkennung von DNA-Sequenzen)
- Ausgleich verschiedener Schreibweisen (Grafik vs. Graphik)
- Ausgleich von Beugungen
- Toleranz gegenüber Tippfehlern
- Toleranz gegenüber OCR-Fehlern

String-Metriken

- Der Begriff "nahezu" wird durch eine Metrik auf Strings formalisiert.
- Zur Erinnerung: Sei M eine Menge. Eine Funktion $d: M \times M \to IR$ heißt Metrik, wenn die folgenden Bedingungen erfüllt sind:

-
$$d(x,y) \ge 0$$
 für alle $x,y \in M$
- $d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ für alle $x, y \in M$
- $d(x,y) = d(y,x)$ für alle $x,y \in M$
- $d(x,z) \le d(x,y) + d(y,z)$ für alle $x,y,z \in M$.

(M,d) ist dann ein metrischer Raum.

String-Metriken

Problem 6.2. Gegeben seien ein String pat, ein String text, eine Metrik d für Strings und ein ganze Zahl $k \ge 0$. Man finde alle Substrings y von text mit $d(pat, y) \le k$.

Bemerkungen:

- Für k = 0 erhält man das exakte String-Matching Problem.
- Problem 4.2 ist zunächst ein "abstraktes" Problem, da nichts über die Metrik *d* ausgesagt wird.
- Zur Konkretisierung von Problem 6.2 und zur Entwicklung von entsprechenden Algorithmen müssen zunächst sinnvolle Metriken betrachtet werden.

Längste gemeinsame Teilfolge (LCS)

- Länge der längsten Teilfolge von Zeichen, die zwei Strings gemeinsam ist.
- Eine *Teilfolge* eines String wird durch das Löschen von null oder mehreren Zeichen erreicht.
- Beispiele:
 - "misspell" to "mispell" is 7
 - "misspelled" to "misinterpretted" is 7 "mis...p...e...ed"

Hamming-Distanz

Definition 6.2. Für zwei Strings x und y mit |x| = |y| = m ergibt sich die *Hamming-Distanz (Hamming Distance)* durch:

$$d(x, y) = |\{1 \le i \le m | x[i] \ne y[i]\}|$$

Bemerkungen:

Die Hamming-Distanz ist die Anzahl der Positionen, an denen sich x und y unterscheiden. Sie ist nur für Strings gleicher Länge definiert. Wird in Problem 6.2 für d die Hamming-Distanz verwendet, so spricht man auch von "string matching with k mismatches".

Beispiel: *Die Hamming-Distanz der Strings* abcabb *und* cbacba *beträgt* 4.

Editier- (Levenstein-)Abstand

- Die minimale Anzahl von Löschungen, Hinzufügungen und Änderungen von Zeichen, um zwei Strings gleich zu machen.
 - "misspell" zu "mispell" hat Abstand 1
 - "misspell" zu "mistell" hat Abstand 2
 - "misspell" zu "misspelling" hat Abstand 3

Editier-/Levenstein-Distanz

Definition 6.3.

Für zwei Strings x und y ist die *Editierdistanz* (*Edit Distance*) edit(x, y) definiert als die kleinste Anzahl an Einfüge- und Löschoperationen, die notwendig sind, um x in y zu überführen.

Läßt man zusätzlich auch die Ersetzung eines Symbols zu, so spricht man von einer Levenstein-Metrik (Levenshtein Distance) lev(x, y).

Nimmt man als weitere Operation die Transposition (Vertauschung zweier benachbarter Symbole) hinzu, so erhält man die Damerau-Levenstein-Metrik dlev(x, y).

Editier-/Levenstein-Distanz

Bemerkungen:

- Offensichtlich gilt stets $dlev(x, y) \le lev(x, y) \le edit(x, y)$.
- Die Damerau-Levenstein-Metrik wurde speziell zur Tippfehlerkorrektur entworfen.
- Wird in Problem 6.2 für *d* eine der Metriken aus Definition 6.3 verwendet, dann spricht man auch von "string matching with *k* differences" bzw. von "string matching with *k* errors".

Beispiel:

 $F\ddot{u}r x = abcabba \ und \ y = cbabac \ gilt:$

$$edit(x, y) = 5$$

• $abcabba \rightarrow bcabba \rightarrow cabba \rightarrow cbba \rightarrow cbaba \rightarrow cbabac$

$$dlev(x, y) = lev(x, y) = 4$$

- $abcabba \rightarrow cbcabba \rightarrow cbabba \rightarrow cbaba \rightarrow cbabac$
- $abcabba \rightarrow bcabba \rightarrow cbabba \rightarrow cbabab \rightarrow cbabac$

Problem 6.3. Gegeben seien zwei Strings x und y. Man ermittle edit(x, y) bzw. lev(x, y) bzw. dlev(x, y) sowie die zugehörigen Operationen zur Überführung der Strings.

Bemerkungen:

- Wenn *x* und *y* Dateien repräsentieren, wobei *x*[*i*] bzw. *y*[*j*] die *i*-te Zeile bzw. *j*-te Zeile darstellt, dann spricht man auch vom *File Difference Problem*.
- Unter UNIX steht das Kommando diff zur Lösung des File Difference Problems zur Verfügung.
- •Da die Metriken *edit*, *lev* und *dlev* sehr ähnlich sind, wird im folgenden nur die Levenstein-Metrik betrachtet.
- Algorithmen für die anderen Metriken erhält man durch einfache Modifikationen der folgenden Verfahren.

• Im folgenden sei m = |x| und n = |y| und es gelte $m \le n$.

- Lösungsansatz: dynamische Programmierung
- Genauer: berechne die Distanz der Teilstrings x[1 ... i] und y[1 ... j] auf Basis bereits berechneter Distanzen.

Die Tabelle LEV sei definiert durch:

$$LEV[i, j] := lev(x[1 ... i], y[1 ... j]) \text{ mit } 0 \le i \le m, 0 \le j \le n$$

Die Werte für *LEV* [*i*, *j*] können mit Hilfe der folgenden Rekursionsformeln berechnet werden:

- LEV[0,j] = j für $0 \le j \le n$,
- LEV[i, 0] = i für $0 \le i \le m$

•
$$LEV[i, j] = \min\{LEV[i-1, j] + 1,$$

 $LEV[i, j-1] + 1,$
 $LEV[i-1, j-1] + (x[i], y[j])\}$

mit
$$\delta$$
 (a, b) = { 0, falls $a = b$ } 1, sonst

Bemerkungen:

- Die Rekursionsformel spiegelt die drei Operation Löschen, Einfügen und Substitution wider.
- Die Stringdistanz ergibt sich als LEV[m, n].
- Möchte man nur die Stringdistanz berechnen, so genügt es, sich auf Stufe i der Rekursion die Werte von LEV der Stufe i-1 zu merken.
- Benötigt man die zugehörigen Operationen, speichert man *LEV* als Matrix und ermittelt die zugehörigen Operationen in einer "Rückwärtsrechnung".

Algorithmus 6.4. [Berechnung der Stringdistanz]

```
for i := 0 to m do LEV[i, 0] := i end
for j := 1 to n do LEV[0, j] := j end
for i := 1 to m do
  for j := 1 to n do
       LEV[i, j] := \min\{LEV[i-1, j] + 1, LEV[i, j-1] + 1,
       LEV[i-1, j-1] + (x[i], y[i])
  end
end
return LEV[m, n]
```

Beispiel:

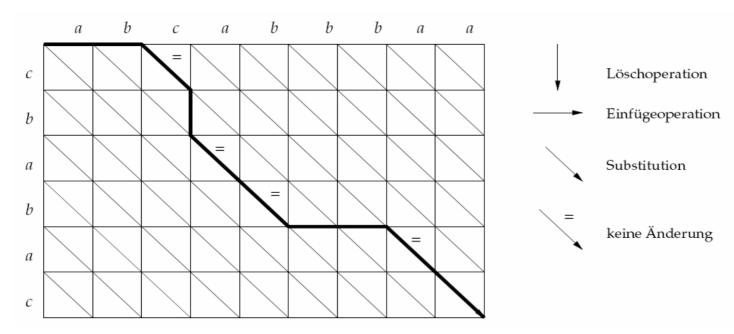
• Darstellung von LEV als Matrix für x = cbabac und y = abcabbbaa:

		а	b	С	а	b	b	b	а	а
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
С	1	1	2	2	3	4	5	6	7	8
b	2	2	1	2	3	3	4	5	6	7
а	3	2	2	2	2	3	4	5	5	6
b	4	3	2	3	3	2	ვ	4	5	6
а	5	4	3	3	3	3	3	4	4	5
С	6	5	4	თ	4	4	4	4	5	5

• Die zugehörigen Umwandlungen lauten:

cbabac → ababac → abcabbac → abcabbbac → abcabbbaa

• **Veranschaulichung:** Die Berechnung der Stringdistanz kann als Pfad in einem Graphen veranschaulicht werden.



Der dargestellte Pfad entspricht der folgenden (nicht optimalen) Umwandlung: cbabac → acbabac → abcabac → abcabac → abcabbac → abcabbac → abcabbaa

Aus der Rekursionsformel und den Bemerkungen folgt:

Satz 6.2. Die Stringdistanz (für edit, lev und dlev) kann in Zeit O(mn) und Platz O(m) berechnet werden. Problem 6.3 kann mit Platz O(mn) gelöst werden.

Mit einer kleinen Änderung kann die angegebene Rekursionsformel auch zur Lösung von Problem 6.2 eingesetzt werden:

Es sei *MLEV* definiert durch:

MLEV
$$[i, j] := \min_{1 \le l \le j} \{ lev(pat[1 ... i], text[1 ... j]) \}$$

d.h., MLEV[i, j] ist die kleinste Distanz zwischen pat[1 ... i] und einem Suffix von text[1, j].

Es gilt nun: MLEV[0, j] = 0 für $0 \le j \le n$, denn $pat[1 ... 0] = \varepsilon$ und ε ist stets in text[1 ... j] ohne Fehler enthalten.

Ansonsten berechnet sich *MLEV* [*i*, *j*] wie *LEV* [*i*,; *j*], d.h.:

```
MLEV[i, 0] = i für 0 \le i \le m

MLEV[i, j] = \min \{MLEV[i - 1, j] + 1,

MLEV[i, j - 1] + 1,

MLEV[i - 1, j - 1] + \delta(x[i], y[j])\}
```

Gilt nun $MLEV[m, j] \le k$, so endet in Position j ein Substring y von text mit $lev(pat, y) \le k$ (wobei m die Patternlänge ist).

Beispiel: Die Tabelle MLEV für pat = ABCDE und text = ACEABPCQDEABCR.

	j	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14_
i			A	С	E	A	В	Р	С	Q	D	E	A	В	С	R
0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	Α	1	0	1	1	0	1	1	1	1	1	1	0	1	1	1
2	В	2	1	1	2	1	0	1	2	2	2	2	1	0	1	2
3	С	3	2	1	2	2	1	1	1	2	3	3	2	1	0	1
4	D	4	3	2	2	3	2	2	2	2	2	3	3	2	1	1
5	E	5	4	3	2	3	3	3	3	3	3	2	3	3	2	2

Für k = 2 ergeben sich die Positionen 3, 10, 13 und 14. Die zugehörigen Substrings von text sind ACE, ABPCQDE, ABC und ABCR.

Satz 6.3. Problem 6.2 kann für die Metriken edit, lev und dlev in Zeit O(mn) gelöst werden.